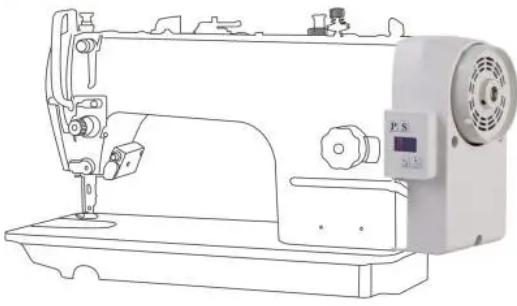


QD8623 简易平缝一体式伺服控制系统

琦星智能科技股份有限公司 2017年09月18日 20:52

QD8623 简易平缝一体式伺服控制系统

QD8623
**SIMPLE-FUNCTION INTEGRATED
SERVO CONTROL
SYSTEM FOR LOCKSTITCH**
简易平缝一体式
伺服控制系统



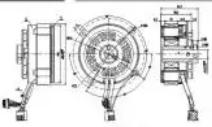
功能介绍 Functions

无极调速 Stepless speed	上下停针 Up-Down needle positioning	慢进起速 Soft start	点动补针 Inching pitch

008623 00587

技术参数 Technical Parameters

550W AC 220V	100~5000RPM	SP425 [3700RPM]	1.42N.m [3700RPM]



安装尺寸图
Installation drawing

琦星电子

QD8623系列说明书

中文版：

△安全指示

- 1) 请安装或使用产品前, 使用者必须阅读和理解本手册。
 2) 本公司必须接受由工商行政管理部门颁发的设备合格证, 切忌不可停电操作。
 3) 所有标有危险的设备, 必须按照本手册要求的步骤进行操作, 以免造成不必要的损害。
 4) 严禁在起吊、提升等设备上操作, 必须将设备置于地面后, 以免造成不必要的损害。
 5) 在连接电源线时, 必须确保工作电压在 AC 220V 以下, 并且合上产品开关或断开电源线电压。
 6) 请勿在潮湿或雨天操作, 以免造成触电事故。如果出现异常且电机无法停止, 此时应立即关闭电源开关, 重新启动开关, 并将电源线拔掉, 跟过去三种以上, 再继续操作控制机构, 避免人身伤害。
 7) 请勿在易燃易爆的场所操作, 以免造成火灾或爆炸事故。
 8) 请不要在任何地方存放易燃易爆物品, 以免造成火灾或爆炸事故。
 9) 请不要在任何地方存放易燃易爆物品, 以免造成火灾或爆炸事故。
 10) 电源线的插头必须以适当的线径和插头连接至生产工厂的系统地线, 地线接必须持久固定。
 11) 所有可拆卸的部件, 必须牢固地锁住以防丢失。
 12) 在安装完成第一次开机后, 先关闭电源以降低操作风险并检查方向是否正确, 然后再开启。
 13) 在操作以启动前, 请先关闭所有电源。
 14) 检查所有电气连接是否正确, 仅使用经过试验的机架技术操作。
 所有有磨损的元件, 请由本公司提供更换, 可能不可用。
 15) 使用本公司提供的高频率电源线以避免产生电磁波对控制驱动装置产生影响。
 16) 请不要以不适合的操作方法来操作产品及损坏各部位。

保修期限

本公司保修期为购买日期6个月内。

维修服务

本公司在正常使用的情况下无理由为客户提供免费的正常维修。

但以下情况不在保修范围内并收取维修费。

- 本公司提供的所有零件, 将产品移出其功能, 行使折扣, 维修, 修理, 或不依规格范围使用, 退货或重新组装入它的产品。
- 火灾, 地震, 闪电, 风, 水灾, 泥沙, 泥浆, 异常天气及其他火灾不能当场所造成或灾害。
- 客户购买后自行改动产品, 或客户自行改装(或他人改装)造成的损害。

- *本公司在生产及销售过程中可能会对产品的某些方面进行改进及修改设计, 但外部的机械及电气结构不会对产品的性能产生影响, 仍会对产品在应用时影响或损害, 因此操作场所的连接系统一定要确保完好, 并且使用本公司推荐的安全防护装置。(如漏电保护器)

3 操作说明**3.1 读取出厂设置**

抬升 下降 急停 复位 启动 急停 复位

3.2 进入用户模式及操作保养

进入用户模式 抬升 下降 停止 启动 急停

3.3 进入参数模式及操作保养

进入参数模式 抬升 下降 停止 启动 急停

4 用户参数及技术参数**4.1 用户参数及技术参数**

参数名	中文名称	量程	刻度值	内部连接名称及备注
P01	正反转速度	120~300	450	电机时的最高速度(显示参数1+实际速度)
P02	制动时间	100~992	300	制动时间(显示参数1, 上限值, 0, 下限值, 0, 实际值)
P03	带刹速度开关	0~991	0.00	带刹速度开关(显示参数1, 0, 上限值, 0, 下限值, 0, 实际值)
P04	带刹速度精度	0.00~100	0.00	带刹速度精度(显示参数1, 0, 上限值, 0, 下限值, 0, 实际值)
P05	带刹速度反馈	0.00~100	0.00	带刹速度反馈(显示参数1, 0, 上限值, 0, 下限值, 0, 实际值)
P06	带刹开关	0~990	200	带刹开关(显示参数1, 0, 上限值, 0, 下限值, 0, 实际值)

4.2 技术参数及电气参数**4.2.1 电气参数**

参数名	中文名称	范围	刻度值	内部连接名称及备注
P07	三相变频器	0~0.24	0.00	
P08	三相变频器	0~0.04	0.03	
P09	三相变频器	0~0.01	0.01	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P10	三相变频器启停	0~0.01	0.01	接触器控制启停开关(显示参数1)
P11	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P12	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P13	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P14	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P15	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P16	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P17	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P18	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P19	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P20	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P21	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P22	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P23	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P24	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P25	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P26	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P27	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P28	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P29	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P30	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P31	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P32	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P33	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P34	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P35	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P36	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P37	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P38	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P39	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P40	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P41	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P42	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P43	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P44	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P45	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P46	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P47	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P48	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P49	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P50	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P51	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P52	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P53	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P54	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P55	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P56	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P57	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P58	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P59	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P60	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P61	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P62	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P63	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P64	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P65	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P66	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P67	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P68	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P69	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P70	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P71	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P72	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P73	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P74	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P75	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P76	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P77	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P78	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P79	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P80	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P81	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P82	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P83	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P84	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P85	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P86	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P87	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P88	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P89	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P90	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P91	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P92	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P93	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P94	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P95	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P96	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P97	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P98	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P99	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P100	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P101	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P102	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P103	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P104	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P105	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P106	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P107	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P108	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P109	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P110	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P111	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P112	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P113	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P114	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P115	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P116	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P117	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P118	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P119	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P120	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P121	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P122	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P123	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P124	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P125	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P126	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P127	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P128	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P129	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P130	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P131	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P132	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)
P133	接触器启停	0~0.02	0.02	G, G1(未接上电源, 1, 下限值, 0, 上限值)

3. Safety Instructions

1. Users are required to read the operation manual completely and carefully before installation or operation.
 2. All the instruction marked with sign A. must be observed or executed, otherwise, bodily injuries might occur.
 3. The product should be installed and pre-operated by well trained persons.
 4. For perfect operation and safety, it is prohibited that using extension cable with multi-outlet for power connection.
 5. When connecting power supply ports to power outlets, it is necessary to make sure that the power voltage is lower than 250VAC and matches the rated voltage indicated on the name plate.
 6. Do not connect the Control Box to AC 220V system, please don't connect the Control Box to AC 380V power outlet. Otherwise, the error will occur and motor will not work. If that happens, please turn off the power immediately and check the power voltage.
 7. Don't operate in direct sun light, outdoors area and where the room temperature is over 45°C or below 5°C.
 8. Please avoid operating near the heater at dew area or at the humidity below 30% or above 95%.
 9. Don't operate in area with heavy dust, corrosive substance or volatile gas.
 10. Avoid power cord being applied by heavy objects or excessive force, or over bend.
 11. The earth wire of power cord must be connected to the system ground of the production plant by proper size of conductor and terminals. This connection should be fixed permanently.
 12. All the electrical connection must be prevented to be exposed by the user provided.
 13. Turn on the machine in the first time, operate the sewing machine at low speed and check the correct rotation direction.
 14. Turn off the power before the following operations:
 a) Connecting or disconnecting any connectors on the control box or motor.
 b) Thread the needle.
 c) Raising the machine head.
 d) Repairing or doing any mechanical adjustment.
 e) Machines idling.
 f) Repairing and high level maintenance work, should only be carried out by electronic technicians with appropriate training.
 15. All the spare parts for repair must be provided or approved by the manufacturer.
 16. Don't use any objects or forces to hit or harm the product.

Guarantee Time
 Warranty period of this product is 6 months from date of purchase against manufacturing defect.

Warranty Detail:
 Any trouble found within warranty period under normal usage, it will be repaired free of charge. However, maintenance cost will be charged to the following cases out of the warranty period:
 1. Improper use or abuse, including: exceeding high voltage, wrong application, disassembly, repair, modification by incompetent personnel, or damage resulting from the presence of electric static or noise or inserting other objects or liquids into the product.
 2. Damage by fire, earth quake, lighting, wind, flood, salt corrosion, moisture, abnormal power voltage and any other damage caused by the natural disaster or by the inappropriate agency.
 3. Dropping after purchasing or change in temperature by customer himself or by customer's shipping agency.
 Note: We make our best effort to test and manufacture the product for assuring the quality. However, it is possible that this product can be damaged due to magnetic field, lightning, static electric static or noise or abnormal power source more than expected, therefore the guarantee systems of operator must guarantee the good condition and it's also recommended to install a failed device. (Such as residual current breaker)

3. Operating Instructions

3.1. Reset the system

Press and hold the upper and lower adjustment keys while turning the power switch on, is condition shutdown restart.

3.2. Enter the user parameter and save changes

Under normal condition, when you want to enter the user parameter, please follow the steps:
 Press [P] key to enter the user parameter mode, then press [↑] or [↓] key to select the parameter, then press [OK] key to confirm the selection, then press [OK] key again to enter the next parameter, then repeat the above steps until all the parameters have been set.
 After the user parameter mode is entered, please follow the steps:
 Press [OK] key to enter the user parameter mode, then press [↑] or [↓] key to select the parameter, then press [OK] key to confirm the selection, then press [OK] key again to enter the next parameter, then repeat the above steps until all the parameters have been set.

4. User Parameter & Technical Parameters

4.1. User Parameter

Parameter	Parameter Function	Range	Default	Description
P01	motor start position	000~360	000	set the max setting speed (when the actual reading is 010~360)
P02	middle stop position	000~360	300	set the middle stop position(0~360 middle 1/3 position)
P03	start/stop switch	000~360	300	set start/stop switch setting(0.00~360)
P04	stepper motor reader 1	000~100	100	set the maximum reading value of stepper motor reader 1
P05	stepper motor reader 2	000~100	100	set the minimum speed (when the actual reading is 010~100)
P06	minimum speed	000~100	100	set the minimum speed (when the actual reading is 010~100)

4.2. Technical Parameter

Parameters	Parameter Function	Range	Default	Description
P07	encoder signal enable	000~825	000	
P08	Encoder Position	000~825	012	
P09	encoder signal enable	000~825	000	0: No Function, 1: Power on/Off, reading up position immediately
P10	Spiral Curve Adjustment	001~100	012	(The Larger the value, the faster the increase speed)
P11	Y-axis (%)	000~100	000	0: Normal 1: Overload
P12	Stepper Current Mode	000~900	000	0: Continuous 1: Constant current half step
P13	motor rotation direction	000~825	000	0: Clockwise rotation, 1: Counter clockwise
P14	motor running speed	020~250	250	set the running speed setting(above the actual number)
P15	auto running time	010~250	020	set the auto running time(when is testing)
P16	auto running stop time	010~250	020	set the auto running stop time(is testing)
P17	time A test	000~800	000	set the time setting time(is testing)
P18	time B test	000~800	000	from B test setting carry out the set loop setting
P19	Time C	000~800	000	

5. Error Code Table

Error	Position	Description
B01	1: When power on, detected main voltage too high. 2: When the supply voltage is too high	Vern off the system power supply, and detect whether the supply voltage is correct. (Or exceed the rated voltage.) If correct, please replace the control box and inform the factory.
B02	1: Motor current过大 or object stuck in the motor cavity. 2: Motor current过大 or object stuck in the motor cavity. 3: Object stuck in the motor cavity.	Please check the machine head to see if objects stuck in the motor cavity. If stuck, it is not the machine head machinery fault. If abnormal running, please check the encoder connector and power supply connector if loose. If loose please tight connection. If connection well, please check supply voltage whether abnormal or setting speed too fast. If none please modify. If none, please replace the control box and notify the manufacturer.
B03	Syncrometer signal error.	Vern off the system power supply, please check main encoder connector if loose or not, renew to renew then restart system. If still not work, please replace the motor and notify the manufacturer.
B04	Power is turned on without the syncrometer signal.	Motor will can run, but it cannot rotate, maybe the cable mode connection is loose or fall down, renew to renew then restart system. If still not work, please replace the motor and notify the manufacturer.
B05	Power module abnormal over current	Turn off the power supply and limit output will done off. Waiting for the power to open / reset, then please check power supply board each function.
B07	The sewing table safety switch is not in the correct position	Please check sewing table is open or not, the sewing table safety switch is damage or not, the socket is abnormal or not.

6. Schematic diagram of part

6.3.1. Each part name:

① Function Interface

② Pedals Interface

Qingxing Electronics